

Wszystko dzieje się w (skończenie wymiarowej) przestrzeni euklidesowej/unitarnej  $V$ , chyba że treść zadania mówi inaczej.

1. Uzasadnij, że jeśli  $U : V \rightarrow V$  jest przekształceniem unitarnym, zaś  $T = T^*$ , to  $UTU^{-1}$  jest samosprężone.
  2. Wyznacz postać kanoniczną i bazę ortonormalną w której jest ona przyjmowana dla ortogonalnych przekształceń  $\mathbf{R}^n$  zadanych w bazie standardowej macierzami:
 
$$\frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 & 1 & -\sqrt{6} \\ 1 & 3 & \sqrt{6} \\ \sqrt{6} & -\sqrt{6} & 2 \end{pmatrix}; \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}; \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}; \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -\sqrt{2} \\ 1 & 1 & \sqrt{2} \\ \sqrt{2} & -\sqrt{2} & 0 \end{pmatrix};$$
  3. Wyznacz ortonormalną bazę wektorów własnych i macierz w tej bazie przekształcenia unitarnego, zadanego w standardowej bazie  $\mathbf{C}^3$  macierzą
 
$$\frac{1}{9} \begin{pmatrix} 4 + 3i & 4i & -6 - 2i \\ -4i & 4 - 3i & -2 - 6i \\ 6 + 2i & -2 - 6i & 1 \end{pmatrix}.$$
  4. Uzupełnij układ  $(1, -1, i, 0)^\top, (-1, 0, i, -i)^\top$  do ortogonalnej bazy  $\mathbf{C}^4$ .
  5. Uzasadnij, że jeśli ortogonalne przekształcenie  $\mathbf{R}^6$  ma rzeczywistą wartość własną, to ma też przynajmniej dwa liniowo niezależne wektory własne.
  6. Które przekształcenia ortogonalne są samosprężone?
  7. Niech  $U$  będzie macierzą unitarną. Uzasadnij, że wszystkie wyrazy  $U^{100}$  są co do modułu nie większe niż 1.
  8. Znajdź odległość punktu  $(1, 2, 3, 4)^\top$  od płaszczyzny  $\text{Lin}(\{(1, -1, 1, -1)^\top, (0, 1, 2, -1)^\top\})$ .
  9. Czy istnieje iloczyn skalarny na  $\mathbf{R}^3$ , taki że cosinusy kątów między wektorami  $E_1, E_2, E_3$ , wynoszą  $\frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \frac{1}{4}$ ?
  10. Znajdź rozkłady biegunowe przekształceń  $\mathbf{R}^n$ :  $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 & -4 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 4 & -2 & 2 \\ 4 & 4 & -1 \\ -2 & 4 & 2 \end{pmatrix}$ .
- 
11. Niech  $v_1, \dots, v_k, w_1, \dots, w_k$  spełniają, dla dowolnych  $i, j \in \{1, 2, \dots, k\}$ , warunek  $\langle v_i, v_j \rangle = \langle w_i, w_j \rangle$ . Udowodnij, że istnieje przekształcenie ortogonalne/unitarne  $U$ , takie że  $U(v_i) = w_i$  dla  $i \in \{1, 2, \dots, k\}$ .
  12. Uzasadnij, że jeśli  $|v| = |w|$ , to istnieje przekształcenie ortogonalne/unitarne  $F$ , takie że  $F(v) = w$ .
  13. Uzasadnij, że jeśli  $T$  jest samosprężone, to  $\exp(iT)$  jest unitarne. Uzasadnij, że każde przekształcenie unitarne jest postaci  $\exp(iT)$  dla pewnego samosprężonego  $T$ .
  14. Niech  $A \in M_{n \times n}(\mathbf{R})$  będzie macierzą ortogonalną,  $\lambda = a + bi \in \mathbf{C}$  jej nierzeczywistą wartością własną, zaś  $v = u + iw \in \mathbf{C}^n$  jej zespolonym wektorem własnym ( $a, b \in \mathbf{R}, u, w \in \mathbf{R}^n$ ).
    - a) Zauważ, że  $\bar{v}$  jest wektorem własnym  $A$  dla wartości własnej  $\bar{\lambda}$ .
    - b) Uzasadnij, że (zespolone) wektory własne  $A$  odpowiadające różnym wartościom własnym są prostopadłe (względem standardowego iloczynu skalarnego na  $\mathbf{C}^n$ ).
    - c) Wywnioskuj, że  $\langle v, \bar{v} \rangle = 0$ , że  $u \perp w$ , i że  $|u| = |w|$ .
  15. Udowodnij, że w bazie standardowej macierz dowolnej liniowej izometrii  $\mathbf{R}^2$  jest postaci
 
$$\begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi \\ \sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix} \quad \text{lub} \quad \begin{pmatrix} \cos \phi & \sin \phi \\ \sin \phi & -\cos \phi \end{pmatrix}.$$
  16. Zdiagonalizuj nad  $\mathbf{C}$  macierze z poprzedniego zadania.
  17. Udowodnij, że złożenie dwóch (liniowych) symetrii obrotowych  $\mathbf{R}^3$  jest obrotem.
  18. Udowodnij, że każda izometria  $\mathbf{R}^2$  jest obrotem lub symetrią z poślizgiem (złożeniem odbicia w pewnej prostej i translacji wzdłuż tej prostej).
  19. Zdefiniuj uogólnioną symetrię z poślizgiem w przestrzeni  $\mathbf{R}^n$ . Następnie udowodnij, że każda izometria  $\mathbf{R}^n$  ma punkt stały lub jest uogólnioną symetrią z poślizgiem.
  20. Udowodnij, że macierz Grama układu wektorów jest zawsze nieujemnie określona.
  21. Udowodnij, że dla  $A = (a_{ij}) \in M_{n \times n}(\mathbf{R})$  zachodzi nierówność (Hadamarda)  $(\det(A))^2 \leq \prod_{i=1}^n \left( \sum_{j=1}^n a_{ij}^2 \right)$ .

22. Wykaż, że objętość równoległościanu spełnia  $V(a_1, \dots, a_k, b_1, \dots, b_l) \leq V(a_1, \dots, a_k)V(b_1, \dots, b_l)$ .
23. Endomorfizm przestrzeni unitarnej  $V$  nazywamy *normalnym*, jeśli  $TT^* = T^*T$ . Udowodnij, że endomorfizm  $V$  jest normalny wtedy i tylko wtedy, gdy diagonalizuje się w bazie ortonormalnej.
24. Niech  $T$  będzie rzutem (tzn. niech spełnia  $T^2 = T$  – wyjaśnij skąd nazwa). Udowodnij, że następujące warunki są równoważne: (a)  $T = T^*$ ; (b)  $TT^* = T^*T$ ; (c)  $\text{Im}(T) = (\ker(T))^\perp$ .
25. ( $V$  unitarna) Udowodnij, że jeśli  $(\forall v \in V)(\langle Tv, v \rangle = 0)$ , to  $T = 0$ . Czy jest to prawdą również w przypadku rzeczywistym?
26. Udowodnij, że każdy endomorfizm przestrzeni unitarnej jest kombinacją liniową czterech przekształceń unitarnych.
27. Udowodnij, że jeśli  $U: V \rightarrow V$  jest unitarne, to dla dowolnego  $v \in V$  zachodzi  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} U^k v = Pv$ , gdzie  $P$  jest rzutem ortogonalnym na podprzestrzeń  $\{w \in V : Uw = w\}$ .
28. Załóżmy, że  $T$  jest samosprzężony, a  $S$  spełnia warunek:  $(\forall P \in \text{Hom}(V, V))(TP = PT \Rightarrow SP = PS)$ . Udowodnij, że istnieje wielomian  $w$  taki że  $w(T) = S$ .
29. Czy istnieją punkty  $a_1, a_2, a_3, a_4, a_5$  w  $\mathbf{R}^n$  (dla pewnego  $n$ ), takie że macierzą odległości  $(d(a_i, a_j))$  jest macierz  $\begin{pmatrix} 0 & 3 & \sqrt{5} & \sqrt{5} & 2\sqrt{2} \\ 3 & 0 & \sqrt{14} & \sqrt{14} & \sqrt{17} \\ \sqrt{5} & \sqrt{14} & 0 & \sqrt{2} & \sqrt{17} \\ \sqrt{5} & \sqrt{14} & \sqrt{2} & 0 & 3 \\ 2\sqrt{2} & \sqrt{17} & \sqrt{17} & 3 & 0 \end{pmatrix}$ ? Jeśli tak, to znajdź najmniejsze możliwe  $n$ .
30. Upewnij się, że teoria form kwadratowych przenosi się na przypadek form hermitowskich. (Forma hermitowska na  $V$  to półtoraliniowe  $\Phi: V \times V \rightarrow \mathbf{C}$  spełniające  $\Phi(v, w) = \overline{\Phi(w, v)}$ .)